

## Amirkabir Journal of Civil Engineering

Amirkabir J. Civil Eng., 54(5) (2022) 331-334 DOI: 10.22060/ceej.2021.19528.7194

## Evaluation of the Relative and Absolute Cumulative Input Energy Time History under Near-Fault Earthquake with Visible Pulse in Acceleration Time History

N. Siahpolo<sup>1\*</sup>, S. A. Razavi<sup>2</sup>, H. Beiraghi<sup>3</sup>

<sup>1</sup> Department of Civil Engineering, Institute for higher educations ACECR, Khouzestan, Iran

<sup>2</sup> Department of Civil Engineering, Abadan Branch, Islamic Azad University, Abadan, Iran

<sup>3</sup> Department of Civil Engineering, Mahdishahr Branch, Islamic Azad University, Mahdishahr, Iran

**Review History:** 

Received: Jan. 19, 2021 Revised: May, 08, 2021 Accepted: May, 14, 2021 Available Online: May, 17, 2021

#### **Keywords:**

Near-fault earthquake Pulse-type effect Fling-step motion Input energy Higher modes

importance of evaluating the elastic and inelastic behavior of structures against near-fault earthquake. Several studies have been carried out to evaluate the impact of the near-fault earthquake with fling-step motion effects. The obvious feature of such earthquakes is the existence of a pulse with a significant amplitude in the velocity accelerograms. In this article, in order to investigate the effect of pulse-type near-fault earthquakes on the elastic demands of steel moment frames, a 15stories was simulated. After verifying the modeling process, under the influence of 20 near-field and 2 far-field records, were analyzed. The relationship between effective cyclic energy, ECE, and the displacement, velocity and hysteretic curve of SDOF systems in near- and far-fault earthquakes was evaluated. Then, studying the energy of relative and absolute cumulative input energy with kinetic energy in one section and maximum inter-story drift for 4 different levels of nonlinear behaviors (R = 1.0, 2.0, 4.0, 6.0) in the other section, the effect of higher modes was evaluated. Studying the inter-story drift profile for two nearfault earthquakes, with and without accelerated pulses, indicates the formation of the maximum drift, IDRmax, in upper stories for low nonlinear degrees (R=1.0 and R=2.0) in Records with visible pulses that verify the participation of higher modes. However, in accelerated pulse-free records, in addition to intensifying the IDRmax in the upper stories, a large-scale demand is imposed in the lower stories. In other words, in the lower stories, the first mode is mainly involved in these records.

ABSTRACT: The damage observed after the earthquakes in Northridge, Kobe and Chi-Chi showed the

#### **1-Introduction**

This paper specifically examines the effect of progressive orientation on the energy input to the structure on the structure. The evaluation approach here is the concept of the structural behavior coefficient of single degree of freedom.

It should be noted that in near faults earthquakes, two forms of motion effects and forward directivity are often classified [1]. The distinctive feature of these records is the presence of a noticeable pulse in the record of velocity and sometimes the acceleration of an earthquake. Recent studies on near faults earthquakes show that in the seismic design of structures, in addition to applying the effects of visible frequency content in the history of earthquake acceleration, special attention should be paid to the dominant pulse of velocity mapping [2]. For example, Cheng Fang et al. (2018), in a study, examined the maximum floor acceleration and intercostal residual drift of steel bracing and bending frames under the impact of near-field earthquakes in projectile mode. They showed that structural responses are strongly dependent on spectral acceleration, PGV/PGA ratio, and accelerometer pulse period [3].

#### 2- Material and Method

The basic research model, hereinafter referred to as FRN15B3, has 15 floors and 3 openings. In the studied models, the height of all floors is fixed and equal to 4 meters and the length of bays is considered constant and equal to 5 meters. Ductility for two-dimensional steel bending frames used in this study was selected as a special type.

All the mentioned models have been designed using ETABS 2016 software [4] equivalent static analysis (in some models quasi-dynamic analysis and design-based shear synchronization) and by the method of Load and Resistance Factor Design method [5]. In addition to the design based on the criterion of strength, the stiffness distribution of the frames in height has been adjusted so that the maximum drift angle between the floors is limited to the allowable values specified in the 2800 edition of the fourth edition.

#### **3- Results and Discussion**

For R = 2, the results of the SN8 record (where the cumulative input energy gradually increases) show that in addition to activating the effect of higher modes on the upper

\*Corresponding author's email: siahpolo@acecr.ac.ir



Copyrights for this article are retained by the author(s) with publishing rights granted to Amirkabir University Press. The content of this article is subject to the terms and conditions of the Creative Commons Attribution 4.0 International (CC-BY-NC 4.0) License. For more information, please visit https://www.creativecommons.org/licenses/by-nc/4.0/legalcode.

floors, the drift needs in the lower parts of the structure are also significant. With increasing R corresponding to SN8 results, the accumulation of maximum needs is located on the lower floors and somehow, the effect of the first mode overcomes the final response of the structure. The results obtained in this section are in good agreement with the study conducted by Young and Bertro (1990) [6] and Kalkan (2006) [7]. The history of Relative, Absolute, and Kinetic Energy of the Northridge-Newhall Earthquake (SN3) is shown in Figure 1.

Examination of Figure 1 shows that a comparison of the relative and absolute input energies of the SN8 and SN3 records shows that the input energy level in the SN8 record is much larger than that of the SN3. However, for small Rs, the IDRmax of both accelerometers is equal. To justify this, it can be said that in the SN3 record, a significant amount of seismic input energy enters the structure in a short time (approximately 2 seconds). Therefore, the structure will not have enough time to react to this accumulated energy level; therefore, the higher the seismic input energy, the greater the requirements imposed on the structure. It is not a correct conclusion, but the size of the deformation demand depends on the effective time of the cumulative input energy.

#### **4-** Conclusion

While examining the history of relative and absolute cumulative input energy along with kinetic energy in one section and maximum interclass drift for 4 different levels of nonlinear behavior (R = 1.0, 2.0, 4.0, 6.0) in the other section, the effect of higher modes was evaluated. The results show that records with orientation effects that do not have an apparent acceleration pulse have a similar energy history spectrum (absolute and relative). However, the presence of an obvious pulse in the acceleration record causes a difference between the relative and absolute energy values in the short and long periods. In mid-periods, the difference between the two types of energy is noticeable, but in long periods the relative energy is generally greater than the absolute energy.

#### References

- [1] S.A. Razavi, N. Siahpolo, M. Mahdavi Adeli, The Effects of Period and Nonlinearity on Energy Demands of MDOF and E-SDOF Systems under Pulse-Type Near-Fault Earthquake Records, Scientia Iranica, (2020).
- [2] S.A. Razavi, N. Siahpolo, M. Mahdavi Adeli, A New Empirical Correlation for Estimation of EBF Steel Frame Behavior Factor under Near-Fault Earthquakes Using the Genetic Algorithm, Journal of Engineering, 2020 (2020).
- [3] C. Fang, Q. Zhong, W. Wang, S. Hu, C. Qiu, Peak and residual responses of steel moment-resisting and braced frames under pulse-like near-fault earthquakes, Engineering Structures, 177 (2018) 579-597.
- [4] C. Csi, Analysis reference manual for SAP2000, ETABS, and SAFE, Computers and Structures, Berkeley, California, USA, (2016).





Absolute, Relative and Kinetic Energy - Forward Directivity Northridge 01- New Hall W Pico Canyon Rd., Bilinear, α=3%, ξ=5%



(b) R=2.0

Absolute, Relative and Kinetic Energy - Forward Directivity Northridge 01- New Hall W Pico Canyon Rd., Bilinear, α=3%, ξ=5%



(c) R=4.0

Absolute, Relative and Kinetic Energy - Forward Directivity Northridge 01- New Hall W Pico Canyon Rd., Bilinear, α=3%, ξ=5%





- [5] A. ANSI, AISC 360-10, Chicago, IL, (2010).
- [6] V.V. Bertero, R. Herrera, S. Mahin, Establishment of design earthquakes—Evaluation of present methods, in: Proc., Int. Symp. on Earthquake Structural Engineering,

Univ. of Missouri-Rolla Rolla, Mo., 1976, pp. 551-580.

[7] E. Kalkan, S.K. Kunnath, Effects of fling step and forward directivity on seismic response of buildings, Earthquake spectra, 22(2) (2006) 367-390.

#### HOW TO CITE THIS ARTICLE

N. Siahpolo, S. A. Razavi, H. Beiraghi, Evaluation of the Relative and Absolute Cumulative Input Energy Time History under Near-Fault Earthquake with Visible Pulse in Acceleration Time History, Amirkabir J. Civil Eng., 54(5) (2022) 331-334.



DOI: 10.22060/ceej.2021.19528.7194

This page intentionally left blank

نشريه مهندسي عمران اميركبير



نشریه مهندسی عمران امیرکبیر، دوره ۵۴، شماره ۵، سال ۱۴۰۱، صفحات ۱۶۵۳ تا ۱۶۷۴ DOI: 10.22060/ceej.2021.19528.7194

## ارزیابی تاریخچه انرژی ورودی تجمعی نسبی و مطلق در اثر زلزله حوزه نزدیک دارای پالس مشهود در تاریخچه شتاب با رویکرد طیف بازتاب انرژی نسبی و مطلق

نوید سیاهپلو<sup>۱</sup>\*، سیدعبدالنبی رضوی<sup>۲</sup>، حمید بیرقی<sup>۳</sup> ۱- گروه مهندسی عمران، موسسه آموزش عالی جهاد دانشگاهی، خوزستان، ایران ۲- دانشکده مهندسی، واحد آبادان، دانشگاه آزاد اسلامی، آبادان، ایران ۳- دانشکده مهندسی، واحد مهدی شهر، دانشگاه آزاد اسلامی، مهدی شهر، ایران.

**تاریخچه داوری:** دریافت: ۱۳۹۹/۱۰/۳۰ بازنگری: ۱۴۰۰/۰۲/۱۸ پذیرش: ۱۴۰۰/۰۲/۲۴ ارائه آنلاین: ۱۴۰۰/۰۲/۲۷

**کلمات کلیدی:** زلزله نزدیک گسل اثر پالس گونه جهت پذیری پیشرونده انرژی ورودی مودهای بالاتر خلاصه: مطالعات مختلفی برای ارزیابی تأثیر زلزلههای نزدیک گسل با اثرات جهت پذیری پیش رونده انجام گرفته است که ویژگی بارز آن وجود یک پالس با دامنه قابل توجه در نگاشت سرعت است. در این مقاله در راستای بررسی اثر زلزلههای نزدیک گسل پالس گونه بر نیازهای ارتجاعی قابهای خمشی فولادی، ابتدا یک مدل ۱۵ طبقه پایه از قاب خمشی فولادی شبیه سازه شده و پس از تأیید صحت فرایند مدل سازی، تحت اثر ۲۰ رکورد نزدیک به گسل دارای اثرات جهت پذیری پیش رونده و ۲ رکورد دور از گسل مورد تحلیل و آنالیز قرار گرفته و رابطه بین انرژی چرخهای مؤثر، ECE و پاسخهای تغییر مکان، سرعت و منحنی چرخهای سازه گسل مورد تحلیل همراه انرژی جنبشی در یک بخش و حداکثر دریفت بین طبقهای تغییر مکان، سرعت و منحنی چرخهای سازه بخش دیگر، اثر تعداد مودهای بالاتر مورد بررسی قرار گرفت. سپس ضمن بررسی تاریخچه انرژی ورودی تجمعی نسبی و مطلق به مهراه انرژی جنبشی در یک بخش و حداکثر دریفت بین طبقهای برای ۴ تراز مختلف رفتار غیرخطی (0.1, 20.0, 4.0, 2.0) ای بخش دیگر، اثر تعداد مودهای بالاتر مورد ارزیابی قرار گرفت. مطالعه پروفیل دریفت بین طبقهای برای دو زلزله نزدیک گسل با پالس مشهود در شتاب و بدون پالس مشهود در شتاب، نشان دهندهٔ شکل گیری تمر کز دریفتهای حداکثر، IDRmax، در طبقات فوقانی بالاتر میباشد. این در حالی است که در رکوردهای فاقد پالس مشهود می باشد که خود نیز موید تأثیر آن بر مشار کت مودهای مابقات تحتانی نیز نیازهای بزرگی بر سازه تحمیل میقاد پالس مشهود در شتاب، علاوه بر تشدید IDRmax در طبقات فوقانی در

#### ۱ – مقدمه

در مجاورت گسلهای فعال، حرکت زمین به شدت متأثر از مکانیسم گسلش، راستا و جهت پارگی گسل با توجه به سایت (به طور مثال جهتپذیری پیشرونده) و تغییر شکل استاتیکی ماندگار در محل گسلش است که به عنوان اثرات پرتابی یا حرکت پرتابهای شناخته میشود؛ بنابراین پارگی گسل به شکل یک تحریک پالسگونه با پریود بلند نمایان گردد (لازم به ذکر است که اثرات جهتپذیری پسرونده فاقد ماهیت پالس گونه است). این ماهیت پالسگونگی غالباً در ابتدای شتابنگاشت نمایان شده و تمایل دارد که بخش پریود بلند طیف پاسخ شتاب را افزایش دهد. در این حالت سازه مقدار قابل توجهی انرژی زلزله را با تعداد اندکی اغتشاش با دامنه بزرگ مستهلک نموده و نیازهای قابل توجهی برسازه تحمیل میشود. در نتیجه

می گردد. تأثیرات تعیین کننده چنین پدیدهای در خلال زلزله ارزکان (۱۹۹۲)، لاندرز (۱۹۹۲)، نورثریج (۱۹۹۴)، کوبه (۱۹۹۵)، کوچایلی (۱۹۹۹)، دیوز و چی- چی تایوان مشاهده گردید.

تا میانه سال ۱۹۵۰ که هاسنر ( (۱۹۵۶) برای نخستین بار روش طراحی حدی را به منظور تأمین ظرفیت استهلاک انرژی المانهای سازهای معرفی و پیشنهاد نمود [۱]، روشهای طراحی بر اساس انرژی چند وقتی است که دوباره مدنظر محققین قرارگرفته شده است. در این راستا تعداد قابل توجهی مقاله تحقیقاتی با رویکرد طراحی بر اساس مفاهیم انرژی تولید و ارائه شدهاند [۵–۲]. شایان ذکر است شاخص ترین مطالعهای که باعث شد مفهوم انرژی ورودی و خروجی بتواند دوباره به عنوان یک معیار اندازه گیری خسارت سازه در نظر گرفته شود، مقالهای است که توسط یانگ و برترو<sup>۲</sup> (۱۹۹۰) نوشته شد [۶]. مطالعه ایشان بار دیگر اهمیت انرژی ورودی مطلق را اثبات نموده و نشان داد که در تاریخچه زمانی انرژی ورودی همواره یک جهش قابل

2 Uang and Bertero

<sup>\*</sup> نویسنده عهدهدار مکاتبات: siahpolo@acecr.ac.ir

<sup>1</sup> Housner

توجه در انرژی وجود دارد. از آن پس تعداد قابل توجهی مطالعه انجام گرفت تا به کمک آن بتوان تخمین مناسبی از نیازهای انرژی و مکانیسم اتلاف آن در سازه به دست آورد. یکی از دستاوردهای حاصل معرفی طیف بر پایه انرژی است [۱۰–۷]. به علاوه در مطالعات دیگری، نظاممندسازی فرایند انرژی ورودی کنترل شده در طراحی لرزهای و روشهای کنترل آن نیز بسط و توسعه یافته است [۱۲ و ۱۱]. همچنین در مطالعهای، کالکان و کونات (۲۰۰۶) به مطالعه رفتار لرزهای غیرارتجاعی سازههای فولادی مورد استفاده در پروژه SAC <sup>۲</sup> پرداختند [۱۳]. بدین منظور سه ساختمان فولادی به صورت قابهای دو بعدی با تعداد طبقات ۳، ۹ و ۱۲ به وسیله نرمافزار OpenSEES] مدل سازی و تحلیل شدند. از طرفی اثرات جهت یذیری پیش رونده نسبت به حرکت پرتابهای نیازهای بیشتری را به دنبال دارد. این موضوع به دلیل وجود گشتاور رو به جلو و عقب زلزله با جهت پذیری در فاز اولیه و انتهایی پالس توجیه می گردد. در اثرات جهت پذیری پیش رونده، نیاز طبقات فوقانی تقریباً دو برابر اثر حرکت پرتابهای است. اثر مودهای بالاتر در حالت حرکت پرتابهای دیده نمی شود با این حال برای  $T_{\rm s}/T$  کمتر از ۰/۸ ثانیه این اثر برای پالس با جهت پذیری پیش رونده کاملاً مشهود است. در تحقیق دیگری استفاده از روش انرژی در راستای تخمین نیاز تغییر مكان قابهای خمشی فولادی مورد بررسی قرار گرفته است [۱۵]. محققین با معرفی روشی بر مبنای مفهوم سرعت راهکاری جهت تخمین دقیق تر انرژی انتقالی رکورد پیشنهاد داده اند. در پژوهشی که توسط سیاهپلو<sup>۳</sup> (۲۰۱۵) صورت پذیرفت اثر زلزلههای نزدیک گسل بر تخمین نیازهای لرزهای قاب خمشی فولادی مورد بررسی قرار گرفت [۱۶]. او با مطالعه تاریخچه زمانی انرژی ورودی در زلزلههای دور از گسل نشان داد مجموع انرژی ورودی به صورت تدریجی به سازه وارد و در نتیجه سازه انرژی را در چندین چرخه تغيير شكل يلاستيك تلف مىكند. بدين ترتيب فرصت كافى براى اتلاف انرژی وجود داشته و خستگی با سیکل کم پراهمیت می شود. این نتیجه برای زلزلههای نزدیک گسل که در رکورد شتاب آنها پالس مشهود دیده نمی شود نیز قابل تعمیم است. این در حالی است که اگر در رکورد شتاب زلزله نزدیک گسل پالس مشهود دیده شود، کل انرژی ورودی در لحظات ابتدایی با یک رشد قابل توجه و در مدت زمان کوتاه به سازه تحمیل می گردد. در این حالت سازه فرصت کافی برای پاسخگویی به تقاضای قابل توجه انرژی

ورودی را نداشته و غالباً شکست ترد (رفتار غیر شکل پذیری) شکل می گیرد. به علاوه برای پریودهای کوتاه و بلند اختلاف بین تعریف انرژی ورودی به صورت نسبی و مطلق افزایش مییابد به نحوی که در پریودهای بلند انرژی نسبی عموماً بزرگتر از انرژی مطلق است. به کارگیری مفهوم انرژی ورودی زلزله در تحقیق وهدانی و همکاران<sup>۴</sup> (۲۰۱۷) مورد بررسی قرار گرفت. آنها با استفاده از تحلیل دینامیکی غیرخطی برای ۴ نسبت میرایی و ۴ مقدار شکل پذیری، طیفهای انرژی ورودی نسبی بر واحد جرم را برای ۴ زلزله ایران تولید نمودند. پس از بحث و بررسی دریافتند که اثر تغییرات شکل پذیری بر طیف انرژی ورودی نسبی محسوستر از اثر تغییرات نسبت میرایی بر طیف مذکور است [۱۵].

به طور کلی هدف اصلی این مقاله بررسی تعریف انرژی ورودی به کمک آخرین یافتههای مرتبط با زلزلههای نزدیک گسل است. با توجه به اینکه در حال حاضر دسترسی به تعداد قابل توجهی زلزله نزدیک گسل فراهم شده است، این مقاله به طور خاص تأثیر جهت پذیری پیش رونده بر انرژی ورودی به سازه بر سازه را بررسی مینماید. رویکرد ارزیابی در اینجا، مفهوم ضريب رفتار سازه يک درجه آزادي معادل مي باشد. لازم به يادآوري است که در زلزلههای نزدیک گسل غالباً دو فرم اثرات حرکت پرتابهای (حرکت پرتابهای) و جهت پذیری پیش رونده طبقه بندی می شوند [۱۷]. ویژگی بارز این رکوردها وجود پالس قابل توجه در رکورد سرعت و بعضا شتاب زلزله است. مطالعات اخیر بر زلزلههای نزدیک گسل نشان میدهد که در طراحی لرزهای سازه ها می بایست علاوه بر اعمال اثرات محتوای فرکانسی مشهود در تاریخچه شتاب زلزله، به موضوع یالس غالب نگاشت سرعت نیز توجه ویژهای صورت پذیرد [۱۸]. برای نمونه، چنگ فانگ و همکاران<sup>۵</sup> (۲۰۱۸) در تحقیقی شتاب ماکزیمم طبقات و دریفت پسماند بین طبقهای قابهای مهاربندی و خمشی فولادی را تحت اثر زلزلههای حوزهی نزدیک در حالت پرتابهای را مورد بررسی قرار دادند. آنها ثابت کردند پاسخهای سازه به شدت به شتاب طیفی، نسبت PGV/PGA، و پریود پالس شتابنگاشت وابسته است [۱۹]. همچنین در مطالعهای که زین و همکاران<sup>۶</sup> (۲۰۱۹) به روی پلهای دارای دهانههای بلند ۲<sup>۷</sup> CFST انجام دادند، نشان دادند که حرکات پرتابهای دربرگیرندهی پالسهای استاتیکی و دینامیکی بوده که هر دوی آنها بر پاسخهای لرزه ای اثر قابل ملاحظه دارند [۲۰]. اگر چه اثر

I Kalkan and Kunnath

<sup>2</sup> SAC Joint Venture. FEMA 355C: State of the Art Report on System Performance of Steel Moment Frames Subject to Earthquake Ground Shaking.

<sup>3</sup> Siahpolo

<sup>4</sup> Vahdani et al.

<sup>5</sup> Cheng Fang et al.

<sup>6</sup> Lifeng Xin et al.

<sup>7</sup> Concrete Filled Steel Tube

پالس شتابنگاشت در مطالعات مختلفی در نظر گرفته شده است، با این حال اهمیت پالسهای موضعی موجود در شتاب زلزلههای نزدیک و تأثیر آن بر شدت خرابیهای وارده برای اولین بار توسط برترو<sup>(</sup> (۱۹۷۶) مطرح گردید [۲۱].

بر این اساس در این پژوهش در ابتدا مباحث برای سازه یک درجه آزاد محاسبه شده، سپس یک مدل پایهی ۱۵ طبقه تحت اثر ۲۰ شتابنگاشت نزدیک گسل دارای اثرات جهتپذیری پیشرونده و همچنین ۲ رکورد معمولی (دور از گسل) جهت بررسی و مقایسهی نتایج مورد استفاده قرار گرفته است. کلیه تحلیلها به گواه شکل ۶ مقاله که در ادامه معرفی میشود، برای تمامی شتابنگاشتهای فوق الذکر انجام شده، منتهی جهت اختصار و پرهیز از طولانی شدن مقاله و البته امکان بحث دقیق تر، صرفا نتایج تعدادی از شتابنگاشتها ارائه شدهاند. همچنین پاسخ سازههای ۱۵ طبقه، برای مقادیر مختلفی از R بررسی شده است. این موضوع با ارزیابی پارامترهای متنوعی مورد بررسی قرار گرفته است که در ادامه مورد بحث و بررسی قرار گرفته است.

آنچه این مطالعه را از مطالعات قبل متمایز می سازد این است که در هیچ یک از مطالعات قبل مفهوم اثر مشخصات زلزله در تعریف انرژی ورودی مطلق و نسبی به شکل صریح در نظر گرفته نشده است. همچنین علاوه بر ارزیابی ویژگی زلزلههای نزدیک گسل مانند پالس شتاب و مجاورت پریود پالس با پریود ارتعاشی سازه، تأثیر درجه غیرخطی شدن بر توزیع خسارت و توزیع انرژی ورودی نسبی و مطلق در نظر گرفته شدهاند. به علاوه، آنچه برای سازه SDOF <sup>۲</sup> محاسبه شده است طیف بازتاب انرژی ورودی در حوزه ارتجاعی است که در واقع این موضوع برای زلزلههای نزدیک گسل کمتر مورد توجه تحقیقات پیشین واقع شده است.

# ۲- روش تحقیق ۲- ۱ - فرمول نویسی پایه در انرژی ورودی سیستم SDOF از مبانی دینامیک سازه معادله ارتعاش آزاد حرکت سیستم SDOF میرا عبارت است از [۲۰]:

$$m\ddot{u}_t + c\dot{u} + f(u) = 0 \tag{1}$$

در این رابطه m، جرم سازه و c، ضریب میرایی، f(u)، نیروی ذخیره

1 Bertero

2 Single Degree of Freedom

شده فنر در سیستم خطی، ۹<sub>۱</sub>، تغییر مکان مطلق (کلی)، ۹<sub>۱</sub>، تغییر مکان زمین و ۱۱، تغییر مکان نسبی سیستم نسبت به زمین است. میتوان رابطهی (۱) را به شکل رابطهی (۲) بازنویسی نمود:

$$m\ddot{u} + c\dot{u} + f\left(u\right) = -m\ddot{u}_g \tag{(Y)}$$

اگر از روابط (۱) و (۲) نسبت به تغییر مکان نسبی، ۱۵، انتگرال گیری شود، دو تعریف برای انرژی ورودی به دست می آید. اگر از رابطهی (۱) نسبت به ۱۵ انتگرال گرفته شود، فرمول بندی انرژی مطلق سیستم SDOF با میرایی ویسکوز در اثر زلزله افقی نتیجه می گردد:

$$m\frac{(\dot{u}+\dot{u}_{g})}{2}+\int(c\dot{u})du + \int f(u)du = \int m(\ddot{u}_{g}+\ddot{u})du_{g} = \int m(\ddot{u}_{g}+\ddot{u})\ddot{u}_{g}dt$$
<sup>(Y)</sup>

رابطهی (۳) را میتوان به شکل عمومی رابطهی (۴) نوشت. در این حالت انواع مؤلفههای انرژی قابل تعریف میباشند:

$$E_{K} + E_{\xi} + E_{s} + E_{H} = E_{AI} \tag{(f)}$$

 $E_{AI}$ ، انرژی ورودی مطلق،  $E_{K}$ ، انرژی جنبشی مطلق،  $E_{AI}$ ، انرژی جنبشی مطلق،  $E_{AI}$ ، انرژی میرایی،  $E_{AI}$ ، انرژی کرنشی پلاستیک (انرژی میرایی،  $E_{s}$ ، انرژی کرنشی پلاستیک (انرژی چرخهای غیرقابل برگشت (تجدید ناپذیر)). از طرفی اگر از رابطهی (۲) نسبت به u انتگرال گرفته شود، رابطهی (۵) برای معرفی انرژی نسبی سیستم SDOF به دست میآید:

$$m\frac{\dot{u}}{2} + \int (c\dot{u}) du + \int f(u) du =$$

$$-\int m(\ddot{u}_g) du = -\int m\ddot{u}_g \dot{u} dt$$
(a)

$$E_{KR} + E_{\xi} + E_s + E_H = E_{RI} \tag{(?)}$$

جایی که،  $E_{\rm RI}$ ، انرژی ورودی نسبی،  $E_{\rm KR}$ ، انرژی جنبشی نسبی است.  $E_{\rm I}$ ، نماینده کاری است که به وسیله نیروی اینرسی (  $m u_i$ ) بر سازه اثر می کند که معادل کار انجام شده توسط کل نیروی برش پایه در اثر حرکت زمین است. از سوی دیگر،  $F_{\rm RI}$ ، نماینده کار انجام شده توسط سازه با پای ثابت در اثر نیروی جانبی معادل است. در نتیجه این انرژی فاقد اثر حرکت ثابت در اثر نیروی جانبی معادل است. در نتیجه این انرژی فاقد اثر حرکت جسم صلب است. تمایز بین این دو انرژی در حقیقت اختلاف بین انرژی جبشی مطلق و نسبی است؛ زیرا هر دو رابطهی (۴) و (۶) مقادیر انرژی میرایی، کرنشی ارتجاعی و پلاستیک یکسان است. اختلاف بین دو تعریف انرژی را میتوان به شکل رابطهی (۷) نوشت:

$$E_{AI} - E_{RI} = E_{K} - E_{KR} = \frac{1}{2}m\dot{u}_{g}^{2} + m\dot{u}_{g}\dot{u}$$
<sup>(Y)</sup>

سمت راست معادله ی (۷) دو عبارت دارد. اولی انرژی جنبشی در اثر سرعت زمین و دومی کار انجام شده توسط شتاب زمین از نظر افزایش تدریجی تغییر مکان سازه. در یک نتیجه گیری اولیه می توان این گونه استدلال نمود که اندازه انرژی ورودی نسبی و مطلق برای سازههای بسیار سخت و بسیار نرم تفاوت خواهد داشت. در سازههای انعطاف پذیر (نرم) که پریود ارتعاشی آنها به مراتب بزرگتر از پریود غالب حرکت زمین است، جرم سازه در موقعیت اولیه خود ثابت مانده در حالی که پایه سازه همزمان و به اندازه حرکت زمین جابجا می شود. در این حالت، انرژی مطلق ورودی به سازه صفر است در حالی که انرژی نسبی قابل توجهی به سازه منتقل می گردد. در مقابل برای سازه سخت، تغییر مکان نسبی جرم با توجه به حرکت زمین بسیار ناچیز بوده و در نتیجه انرژی نسبی ورودی زلزله نزدیک صفر و مقدار قابل توجهی انرژی مطلق به سازه وارد می شود. در این مقاله به منظور بر آورد انواع فرمهای انرژی متناسب با خواسته های تعریف شده در هر بخش از خروجی های نرم افزار OpenSEES که به صورت متنی ذخیرهسازی شدهاند استفاده شده است. از آنجایی که حجم و تنوع خروجیهای متنی این نرم افزار بسیار قابل توجه است لاجرم برای دستهبندی و تبدیل خروجیهای متنی به نمودارها و جداول کمی لازم است از نرم افزارهای واسط استفاده شود. در این مقاله

با استفاده از نرم افزار(MATLAB(R2016 و به کمک کدهایی که توسط مولفین مقاله نگارش شده است، خروجیهای OpenSEES به انواع فرمهای انرژی مورد نیاز تبدیل شده است. سایر نیازهای برآورد شده نیز به کمک همین نرم افزار به شکل گرافیکی تبدیل شدهاند.

#### ۲- ۲- روند مدلسازی و معرفی مدلها

مدل پایه ی تحقیق که از این پس FRN15B3 نامیده می شود، دارای تعداد طبقات ۱۵ و تعداد دهانه های ۳ می باشد. در مدل های مورد مطالعه، ارتفاع کلیه طبقات ثابت و برابر ۴ متر و طول دهانه ها ثابت و برابر ۵ متر در نظر گرفته شده است (شکل (۱) را ملاحظه نمایید) کلیه تیرها و ستون ها در هر طبقه دارای تیپی مشابه شناسه نمایش داده شده در قاب می باشند. شکل پذیری برای قاب های خمشی فولادی دو بعدی مورد استفاده در این مطالعه، از نوع ویژه انتخاب گردید.

تمامی قابهای فوق الذکر، مطابق مبحث ۶ مقررات ملی ساختمان ایران بارگذاری ثقلی و لرزهای شدهاند. در بارگذاری ثقلی، بار مردهی طبقات، بار معادل تیغهبندی و بار متوسط زندهی طبقات به ترتیب مقادیر ۵۵۰، ۲۰۰ و ۲۵۰ کیلوگرم بر متر مربع با عرض بارگیر ۵ متر در نظر گرفته شده است. در بارگذاری لرزهای در محاسبه جرم طبقات از بار مرده به علاوه ۲۰ درصد بار زنده استفاده شده است. خاک محل احداث، خاک نوع III، منطقه با خطرپذیری بسیار زیاد و نوع کاربری مسکونی با درجه اهمیت متوسط در نظر گرفته شده است.

کلیه مدلهای مذکور با استفاده از نرمافزار ایتبس<sup>۲</sup> ۲۰۱۶ [۲۲] تحلیل استاتیکی معادل (در برخی مدلها تحلیل شبه دینامیکی و همسانسازی برش پایه طراحی) و به روش ضرایب بار و مقاومت طراحی شدهاند [۳۳]. علاوه بر طراحی بر اساس معیار مقاومت، توزیع سختی قابها در ارتفاع به گونهای تنظیم شده است تا بیشینه زاویه دریفت بین طبقهای به مقادیر مجاز مندرج در استاندارد ۲۸۰۰ ویرایش چهارم محدود گردد. برای تیرها از مقطع تیرورق و برای ستونها از مقطع جعبهای استفاده گردید. در کلیه مقاطع، ضابطه مقطع فشرده لرزهای رعایت گردید. مشخصات هندسی قاب مقاطع، ضابطه مقطع فشرده لرزهای رعایت گردید. مشخصات هندسی قاب

#### ۲- ۳- مشخصات رکوردهای مورد استفاده در تحقیق

در یک دستهبندی، نگاشتهای نزدیک گسل را میتوان بر اساس قضاوت مهندسی از زلزلههای دور از گسل تمیز داد. به خصوص چنانچه

1 . ETABS 2016

	<i>B</i> 1		<u>storv</u> 15
Î	<i>B</i> 1	C1	story14
	<i>B</i> 1	<i>C</i> 1	story14
	<i>B</i> 1	С1	story13
	 	<i>C</i> 1	11
	 	С2	story11
		С2	story10
	BI	<u></u>	story9
ш	<i>B</i> 2	τ2	storv8
× 4	B2	С2	story7
15 >	<i>B</i> 2	С2	story
	B2	СЗ	storyo
	B2	С3	story5
	R2	СЗ	story4
	B2	<i>C</i> 4	story3
	R2	<i>C</i> 4	story2
		<i>C</i> 4	story1
	•	3 × 5 m —	→

شکل ۱. نمای جانبی قاب دو بعدی FRN15B3 به همراه تیپ بندی تیرها و ستونها

Fig. 1. Elevation of the frame FRN15B3 with beams and column sections

#### جدول ۱. مشخصات تیپ بندی مورد استفاده در ستون ها

#### Table 1. Specification used in columns

نامگذاری	شناسه تیپبندی مقطع	عرض بال	ضخامت بال	ار تفاع جان	ضخامت جان
		bſ	tr	$\mathbf{h}_{\mathbf{W}}$	tw
BOX 300X25	С١	300	25	300	25
BOX 350X30	С٢	350	25	350	25
BOX 400X30	С٣	400	30	400	30
BOX 450X30	C۴	450	30	450	30

#### جدول ۲. مشخصات تیپ بندی مورد استفاده در تیرها

#### Table 2. Specification used in beams

نامگذاری	شناسه تیپبندی مقطع	عرض بال bf	ضخامت بال t <sub>f</sub>	ارتفاع جان hw	ضخامت جان tw	
TW500F250TH15	В١	250	20	500	20	
TW550F250TH20	В۲	250	20	550	20	

	خصوصيت	مود ۱	مود ۲	مود ۳	مود ۴	مود ۵
زمان	ن تناوب Ti (ثانیه)	۲/۴۵	٠/٨٩	• /۵١	۰/۳۶	۰/۳۵
درصد مشار	ارکت جرم مودی Wi/W	۷۴/۰۸	13/77	4/44	۲/۳۶	1/41

## جدول ۳. ویژگیهای دینامیکی FRN15B3 Table 2. Dynamic properties of FRN15B3

#### ۳- صحت سنجی

در مطالعات عددی و به خصوص زمانی که می بایست یک بانک اطلاعات قابل توجه برای استخراج روابط تجربی تهیه دیده شود، عدم اطمینان از صحت مدل ساخته شده می تواند به نتایج غیردقیق بیانجامد. برای پرهیز از چنین پیشامدی در این مقاله، تمامی مدل ها بر اساس مدل ۹ طبقه نشان داده شده در شکل ۲ صحتسنجی شدهاند. این ساختمان توسط شرکت مهندسین مشاور براندو و جانسون<sup>۳</sup> برای فاز ۲ پروژه SAC طراحی شده است. ابعاد این ساختمان در پلان ۴۵/۷۳ در ۴۵/۷۳ متر و ارتفاع آن ۳۷/۱۹ متر است. کف تا کف هر طبقه ۳/۹۶ ارتفاع داشته و از ۵ دهانه ۹/۱۵ متری تشکیل شده است. قابهای پیرامون سازه از نوع مقاوم خمشی میباشند که نقش سیستم باربر جانبی را بر عهده دارند. کلیه اتصالات دهانههای میانی از نوع ساده و دهانههای کناری از نوع صلب می باشند. برای ستون از مقطع I شکل با مقاومت تسلیم ۳۴۵ مگایاسکال استفاده شده که در فاصله ۱/۸۳ متر از تراز طبقه اول، سوم، پنجم و هفتم وصله شدهاند. این وصله برای انتقال همزمان نیروی محوری و لنگر خمشی طراحی شده است. در طبقه همکف اتصالات ستون به صورت مفصل مدلسازی شده است. تیرهای طبقه نیز از مقطع I بوده که با دال بتنی کف طبقه به صورت مرکب در اندرکنش میباشند. برای پرهیز از تغییر مکان افقی سیستم (به دلیل اتصالات مفصل در پایه) در پیرامون طبقه همکف از دیوار برشی بتن مسلح استفاده شده است. بدین ترتيب تراز پايه به كف طبقه اول منتقل شده است. جرم لرزهاي طبقه همكف ۹۶۵ تن و جرم لرزهای طبقه اول، دوم تا هشتم و نهم به ترتیب ۱۰۱۰، ۹۸۹ و ۱۰۷۰ تن انتخاب شده است؛ بنابراین جرم کل سازه ۹۰۰۰ تن است. از آنجا که ساختمان ۹ طبقه پروژه SAC9 در پلان منظم است، در مقاله حاضر، تنها قاب دو بعدی نماینده قاب پیرامونی شمالی-جنوبی مدلسازی شده است. نیمی از جرم لرزهای به این قاب اختصاص داده شده است. برای

نگاشت سرعت زلزله در دسترس باشد، تشخیص آن به مراتب سادهتر است. یکی دیگر از معیارهای تشخیص زلزله نزدیک گسل، فاصله سایت تا کانون لرزهای است. معمولاً در زلزلههای نزدیک گسل فواصل بین ۱۵ تا ۳۰ کیلومتر به عنوان نزدیک گسل تعریف میگردد [۲۴]. بر اساس مطالعات انجام گرفته توسط بیکر تعریف کلی برای تشخیص زلزله نزدیک گسل ارائه شده است. بر اساس این تعریف سه ویژگی میبایست به طور همزمان در نظر گرفته شوند تا به یک زلزله لفظ نزدیک گسل اختصاص یابد [۲۴]. این معیارها عبارتاند از:

- شاخص پالس از ۰/۸۵ بیشتر باشد.
- پالس در لحظات اولیه سرعت نگاشت شکل گیرد.
- PGV ( رکورد زلزله بیشتر از ۳۰ متر بر ثانیه باشد.

برای تفسیر بهتر نتایج، ویژگیهای ارتعاشی اصلی این سیستم ساختمانی در جدول ۳ ارائه شدهاند.

با توجه به توضیحات ارائه شده، در این مقاله ۲۰ رکورد عمود بر گسل دارای اثرات جهتپذیری پیشرونده انتخاب گردید. برای شناسایی و به جهت اختصار به این دسته از زلزلهها عنوان NF-SN<sup>۲</sup> اختصاص داده شده است. خصوصیات این رکوردها در جدول ۴ ارائه شده است. از طرفی برای مقایسه نتایج زلزلههای نزدیک گسل پالس گونه با زلزلههای دور از گسل، ۲ رکورد زلزله دور از گسل نیز انتخاب شده است. برای آشنایی با زلزلههای انتخابی دور از گسل و تاریخچه شتابنگاشت آنها جدول ۵ ارائه شده است. در این مقاله زلزلههای دور از گسل با FF یا OR نامگذاری شدهاند. مدل تحقیقی به ازای کلیهی رکوردهای اشاره شده، مورد تحلیل و آنالیز قرار گرفته است، با این حال جهت اختصار و بحث و بررسی دقیق تر صرفا نتایج تعدادی از آنها در ادامه آورده شده است.

1

<sup>.</sup> Peak Ground Velocity

<sup>2</sup> زلزله نزدیک گسل – مولفه عمود

<sup>3</sup> Brandow and Johnson

#### جدول ۴. مشخصات ۲۰ زلزله نزدیک گسل دارای اثرات جهت پذیری پیشرونده مؤلفه عمود بر گسل (NF-SN)

Record	Earthquake	•	Station	PGA <sup>a</sup>	ng h	R <sup>c</sup>	m d (c)
No.	Name	Year	Name	(g)	Mw <sup>b</sup>	(km)	$T_{P^{u}}(S)$
SN1	Imperial Valley-06	1979	El Centro Array #4	0.61	6.53	7.05	4.61
SN2	Northridge-01	1994	Newhall - Fire Sta	0.18	6.69	5.92	1.03
SN3	Northridge-01	1994	Newhall - W Pico Canyon Rd.	0.33	6.69	5.48	2.40
SN4	Northridge-01	1994	Rinaldi Receiving Sta	0.08	6.69	6.50	1.23
SN5	Northridge-01	1994	Sylmar - Converter Sta East	0.58	6.69	5.19	3.52
SN6	Kobe, Japan	1995	KJMA	1.05	6.90	0.96	0.95
SN7	Kobe, Japan	1995	Takarazuka	0.94	6.90	0.27	1.42
SN8	Landers	1992	Yermo Fire Station	0.10	7.28	23.62	7.50
SN9	Imperial Valley-06	1979	El Centro Array #6	0.65	6.53	1.35	3.83
SN10	Northridge-01	1994	Jensen Filter Plant	0.12	6.69	5.43	3.52
SN11	Imperial Valley-06	1979	EC County Center FF	0.32	6.53	7.31	4.51
SN12	Imperial Valley-06	1979	EC Meloland Overpass FF	0.44	6.53	0.07	3.34
SN13	Morgan Hill	1984	Coyote Lake Dam (SW Abut)	0.23	6.19	0.53	0.95
SN14	Loma Prieta	1989	Gilroy - Gavilan Coll.	0.25	6.93	9.96	1.79
SN15	Loma Prieta	1989	LGPC	0.84	6.93	3.88	4.39
SN16	Northridge	1994	Westmoreland	0.40	6.70	29.00	0.30
SN17	Northridge-01	1994	Jensen Filter Plant Generator	0.12	6.69	5.43	3.52
SN18	Northridge-01	1994	Sylmar - Converter Sta	0.65	6.69	5.35	3.47
SN19	Northridge-01	1994	Sylmar - Olive View Med FF	0.45	6.69	5.30	3.10
SN20	Kocaeli, Turkey	1999	Gebze	0.30	7.51	10.92	5.78

#### Table 4. Characteristics of 20 near-fault earthquakes with the effects

<sup>a</sup> Peak Ground Acceleration, <sup>b</sup>Moment Magnitude, <sup>c</sup> Closest distance from the recording site to the ruptured area , <sup>d</sup> Predominant Period

#### جدول ۵. مشخصات ۲ زلزله دور از گسل (FF-OR)

#### Table 5. Characteristics of 2 far-fault earthquakes (FF-OR)

Record	Earthquake	Voor	Station PGA <sup>a</sup>		Marb	R <sup>c</sup>	T_d (S)
No.	Name	1 ear	Name	(g)	IVI VV~	(km)	11° (3)
OR2	Imperial Valley	1992	El Centro Array #6	0.32	6.95	44.60	0.56
OR9	Tabas	1978	Ferdows	0.10	7.35	91.14	0.24

<sup>a</sup> Peak Ground Acceleration, <sup>b</sup>Moment Magnitude, <sup>c</sup> Closest distance from the recording site to the ruptured area, <sup>d</sup> Predominant Period



شکل ۲. نمای جانبی و پلان طبقه ساختمان SAC9 [۲۵].

Fig. 2. Elevation and plan of SAC9 building

این مقاله در شکل ۳ نمایش داده شده است. مقایسه بین دو نمودار نشان دهنده دقت قابل قبول در فاز مدل سازی این تحقیق است به نحوی که تا زاویه دریفت بام برابر ۴٪ دو نمودار کاملا بر هم منطبق بوده و هیچ گونه خطایی مشاهده نمیشود. دقت دارید که زاویه دریفت بام در اکثر مطالعات برای سازههای طراحی شده با ضوابط آخرین ویرایش آیین نامههای طراحی لرزهای به ۴٪ محدود میشود. از زاویه دریفت ۴٪ تا ۱۰٪ بین دو نمودار اختلاف مشاهده میشود. دلیل اختلاف نیز در دو موضوع مستتر است. اول اینکه گوپتا در مدل سازی از ایده مفصل پلاستیک متمرکز استفاده کرده است در حالی که در این مطالعه از خاصیت پلاستیسیته گسترده که توسط المان فیبر مدل سازی میشود، استفاده شده است. ثانیاً در نرمافزار مورد استفاده توسط گوپتا شبیه سازی اثر  $\Lambda - P$  توسط یک ستون مجازی که بر آن بار شقلی وارد شده و با یک عضو خرپایی با سختی قابل توجه به قاب اصلی مدل سازی، از روش مدل سازی M1 که توسط گوپتا و کراوینکلر ارائه شده است، استفاده گردید [۲۵]. تأثیر  $\Delta - 4$  در نظر گرفته شده اما اثرات چشمه اتصال صرف نظر شده است. در مدل M1 کلیه تیرها و ستونها به روش خط مرکزی مدل سازی شدهاند. دلیل اصلی انتخاب این سیستم سازهای این است که در این مقاله ارزیابی انواع نیازهای لرزهای غیرخطی در اثر روشهای مختلف بار افزون و بررسی کفایت هر یک نسبت به نتایج تحلیل تاریخچه زمانی غیرخطی به عنوان هدف اصلی تلقی می گردد؛ بنابراین مدل انتخابی میبایست بتواند توصیف قابل قبولی از توزیع نیازهای غیرار تجاعی را ارائه کند و با حداقل جزییات مدل سازی، قابل بازتولید در نرمافزارهای عددی باشد. بعد از شبیه سازی مدل M1 در نرمافزار اوپنسیس<sup>۲</sup>، نمودار بار افزون

1 OpenSEES



شکل ۳. مقایسه نمودار بار افزون مدل MI در مطالعه گوپتا با نمودار عددی مطالعه حاضر در دریفت سرتاسری ۱۰٪ [۲۵].

## Fig. 3. Comparison of M1 model overload diagram in Gupta study with numerical diagram of the present study in 10% overall drift

متصل می شود، انجام گرفته است در حالی که در این مطالعه اثرات غیرخطی شدن هندسه توسط ماتریس های انتقال که از ویژگیها برنامه اوپنسیس است تعریف شده است.

## ۴- بحث و بررسی

#### ۴- ۱ - انرژی ورودی لرزهای سازه SDOF

بعد از معرفی زلزلههای دور از گسل در سه دهه گذشته، زلزلههای نورثریج ۱۹۹۴، چی چی تایوان ۱۹۹۹ و کوچالی و (ترکیه) نشان دادند که تفاوتهای فراوانی بین زلزلههای دور و نزدیک گسل وجود دارد به نحوی که پالسهای سرعت و شتاب متمایز از مهم ترین تفاوتها محسوب می گردد. این پالسها که به دلیل اثرات جهت پذیری شکل می گیرند، از ماهیت جنبشی زمین در مجاورت صفحه گسل سرچشمه می گیرند. پالسهای سرعت و مشخصههای پالسهای شتاب که باعث توسعه ذاتی پالس سرعت ذاتی می گردند، نیز نقش عمدهای را در محاسبه و تعیین انرژی ورودی مطلق و نسبی حاصل از زلزلههای نزدیک گسل ایفا می نمایند و باعث می شوند این مقادیر به شکل عمدهای با زلزلههای دور از گسل تفاوت داشته باشند.

در زلزلههای دور از گسل انرژی ورودی به صورت تجمعی افزایش مییابد و در انتهای حرکتهای زمین به مقدار حداکثر خود میرسد. معمولاً از این حداکثر انرژی حاصل برای تولید طیف انرژی ورودی استفاده می شود.

در شکل ۴ مثالی از تاریخچه پاسخ انرژی و طیف انرژی ورودی برای ر کوردهای دور از گسل زلزلههای امپریال-ولی (ایستگاه Oak) و طبس (ایستگاه فردوس) نمایش داده شده است. در شکل ۴-الف و ۴-ب تاریخچه شتاب و سرعت زلزله مورد نظر بوده در حالی که شکل ۴-ج نماینده طیف بازتاب ارتجاعی انرژی ورودی در دو حالت مطلق و نسبی است. ضمن آن که شکل ۴-د نیز انرژی ورودی تجمعی (نسبی و مطلق) را وابسته به زمان نشان میدهد. شکلهای ۴-الف تا ۴-د برای زلزله دور از گسل با محتوای فرکانسی بالا و شکل های ۴-ه تا ۴-ح مشابه ۴-الف تا ۴-د ولی برای زلزله دور از گسل با محتوای فرکانسی محدود در نظر گرفته شده است. همچنین برای آن که بتوان مقایسه بین رکوردهای مختلف انجام داد، به طور نمونه صرفا شکلها برای R=۲ تهیه شده و انرژی ورودی به سرعت معادل انرژی به وسيله رابطه VEQ<sup>2</sup>=(2E<sub>NI</sub>/m)<sup>0.5</sup> و VEQ=(2E<sub>NI</sub>/m)<sup>0.5</sup> به ترتیب برای مقادیر مطلق و نسبی تبدیل شده است [۲۶]. یادآور می شود که در این رابطه m جرم سازه SDOF و  $E_{n}$  و  $E_{n}$  به ترتیب انرژی ورودی مطلق و نسبی است. بنابراین منطقی است که از سرعت معادل انرژی برای تعریف اندازه انرژی ورودی استفاده شود. دو تعریف انرژی ورودی عموماً تاریخچه پاسخ انرژی یکسانی را نتیجه میدهد و این موضوع برای طیف انرژی ورودی نیز صدق می کند. با توجه به شکل ۴-ب از آنجا که برای رکوردهای دور از گسل محتوای فرکانسی بالایی در نگاشت شتاب وجود



شکل ۴. تاریخچه زمانی شتاب، سرعت و سرعت معادل انرژی، VEQ، به همراه طیف سرعت معادل انرژی برای دو زلزله دور از گسل،۲

Fig. 4. Time history of acceleration, velocity and velocity equivalent energy, VEQ, plus the spectrum of energy equivalent velocity for two far-field earthquakes, R = 2

دارد، لذا در تاریخچه زمانی سرعت افزایش شدید چندگانه دیده می شود. این افزایش های چندگانه باعث می شوند انرژی ورودی به صورت فزاینده رشد داشته و توسط چرخه های تغییر شکل غیرخطی چندگانه به خسارت تجمعی مرتبط می شوند (پدیده خستگی با سیکل کم)؛ بنابراین زمان تداوم مؤثر زلزله عامل مهم در محاسبه حداکثر انرژی ورودی زلزله دور محسوب می شود.

از سوی دیگر، زلزلههای نزدیک گسل، دارای پالس سرعت با دوره تناوب بلند ذاتی بوده که به طور نمونه در شکل ۵ نتایج مربوط به زلزلههای نورثريج (ايستگاه نيوهال') و نورثريج (ايستگاه جنسن فيلتر پلنت') نمايش داده شدهاند. این دو رکورد دارای اثر جهت پذیری رو به جلو می باشند. این حالت زمانی روی میدهد که سرعت انتشار گسل با سرعت موج برشی نزدیک است. تغییر شکل وابسته این سرعت موج برشی در جهت عمود بر گسل برای گسل های امتداد لغز بزرگتر است. مهمترین وجه تمایز بین ر کوردهای دارای اثرات جهت پذیری، وجود پالس متمایز در تاریخچه سرعت است. این پالس ممکن است به دلیل بیشینه شتاب با فرکانس بالا (مشابه آنچه در زلزلههای دور از گسل وجود دارد) شکل بگیرند که در این خصوص مى توان به ركورد زلزله نورثريج (ايستگاه جنسن فيلتر پلنت) مراجعه نمود. در این رکورد همان گونه که در شکل ۵-الف ملاحظه می شود رخداد زمین لرزه با فركانس بالا و بدون پالس قابل تمايز ديده مي شود. همچنين ممكن است همانند آنچه در شکل ۵-ه دیده می شود، در رکورد شتاب یک پالس مشهود دیده شود. این تفاوت میتواند انرژی ورودی را تحت تأثیر قرار دهد بسته به اینکه از تعریف نسبی یا مطلق انرژی استفاده نمود. مطالعات نشان میدهد که رکوردهای با اثرات جهت پذیری که پالس شتاب مشهودی ندارند دارای طیف تاریخچه انرژی مشابهی (مطلق و نسبی) میباشند [۲۶]. این در حالی است که وجود پالس مشهود در رکورد شتاب باعث می شود که بین مقادیر انرژی نسبی و مطلق در پریودهای کوتاه و بلند اختلاف به وجود می آید. در پریودهای میانی تفاوت بین دو نوع انرژی قابل چشم پوشی است اما در پریودهای بلند انرژی نسبی عموماً بزرگتر از انرژی مطلق است. چنین نتیجه گیری برای رکوردهای مختلف با اثرات جهت پذیری که در رکورد شتاب آنها پالس مشهود قابل روئیت است، دیده می شود. مقایسه تاریخچه انرژی-زمان دو رکورد مذکور جنبه پراهمیت دیگری از پالسهای شتاب را نمایان میسازد. اگر رکورد شتاب غیرپالسی است، انرژی ورودی به صورت تدریجی باگذشت زمان افزایش یافته و در انتهای شتاب با مقدار حداکثر خود می رسد. در حالی که برای رکورد با پالس مشهود در شتاب نگاشت، انرژی

ورودی در زمان بسیار کوتاهی و با حداقل زمان مورد نیاز تجمع انرژی به مقدار بیشینه خود میرسد. به عبارتی تفاوت بین انرژی ورودی مطلق و نسبی در یک بازه زمانی اندک به شدت افزایش مییابد. این تفاوت به دو دلیل قابل توجیه است:

 انرژی جنبشی زمین از پاسخ سازه و پریود طیفی متناظر (غالباً مقادیر مثبتی را داراست) مستقل است.

 کار افزایشی انجام شده توسط شتاب زمین بر پاسخ نسبی سیستم مثبت خواهد بود اگر سرعت زمین هم فاز با سرعت نسبی سازه باشد.

بنابراین هنگامی که سرعت زمین غیرهم فاز با سرعت نسبی سازه باشد، اختلاف بین دو تعریف ارائه شده برای انرژی به حداقل خود منجر می گردد. در شکل ۵ شتاب، سرعت، تاریخچه زمانی انرژی و طیف انرژی متناظر با زلزلههای نورثریج (ایستگاه نیوهال) و نورثریج (ایستگاه جنسن فیلتر پلنت) برای ۲=R، نمایش داده شدهاند. همان گونه که از شکل ۵ مشاهده می شود در رکورد سرعت، پالس سرعت دو جهته علامت بارز جهت پذیری پیش رونده است. با مشاهده این شکلهای ۵–د و ۵–ح مشخص می گردد برای حالتی که پالس واضح در شتاب وجود دارد، در پریودهای کم و زیاد، انرژی ورودی نسبی و مطلق با هم اختلاف دارند. از طرفی معمولاً انرژی ورودی با یک جهش قابل ملاحظه همراه است. در این محدوده تاریخچه انرژی تجمع یافته نسبی و مطلق با هم اختلاف دارند. این در حالی است که اگر شتاب زلزله بهش قابل ملاحظه همراه است. در این محدوده تاریخچه انرژی تجمع یافته نسبی و مطلق با هم اختلاف دارند. این در حالی است که اگر شتاب زلزله نسبی و مطلق با هم اختلاف دارند. این در حالی است که اگر شتاب زلزله نسبی و مطلق با هم اختلاف دارند. این در حالی است که اگر شتاب زلزله نسبی و مطلق با هم اختلاف دارند. این در مالی است که اگر شتاب زلزله نودیک گسل فاقد یک پالس بزرگ در رکورد شتاب باشند، علی رغم وجود نزدیک میدوس در تاریخچه رکورد سرعت، مقادیر انرژی طیفی نسبی و مطلق به هم نزدیک می باشند.

مشاهدات فوق را میتوان به صورت نسبت انرژی ورودی مطلق به نسبی برای کلیه رکوردهای نزدیک گسل این مقاله و در قالب طیف انرژی هم پایه شده نمایش داد. این دو پارامتر در شکل ۶ نمایش داده شدهاند. در این شکل محور قایم نسبت انرژی مطلق به نسبی و محور افقی دوره تناوب است. این طیفهای هم پایه شده برای سه حالت R برابر با ۲، ۴ و ترسیم شدهاند تا بتوان اثرات غیرخطی شدن را بر این نسبت مشاهده نمود. نتایچ حاصله در مطالعه کالکان (۲۰۰۶) [۲۶]، چه از منظر شکل ظاهری نمودارهای حاصله و چه از منظر مقادیر، به خوبی نتایج حاصله از نمونههای تاریخچههای زمانی شتاب، سرعت و سرعت معادل انرژی برای زلزلههای نزدیک گسل دارای اثرات جهت پذیری پیشرونده را تصدیق مینماید.

New Hall

<sup>2</sup> Jensen Filter Plant



ه) تاریخچه زمانی شتاب - زلزله نزدیک گسل با پالس مشهود در

شتاب



و) تاریخچه زمانی سرعت- زلزله زلزله نزدیک گسل با پالس مشهود

در شتاب



ز) طيف بازتاب ارتجاعي انرژي ورودي – زلزله نزديک گسل با پالس





ح) طیف باز تاب ار تجاعی انرژی ورودی - زلزله نزدیک گسل با پالس مشهود در شتاب



الف) تاريخچه زمانی شتاب - زلزله نزديک گسل بدون پالس متمايز

در شتاب







شتاب

Absolute and Relative Energy Eqv. Vel. - Forward Directivity Northdridge 01, Jensen Filter Plant, Bilinear,  $\alpha=3\%$ ,  $\xi=5\%$ 



ج) طيف بازتاب ارتجاعي انرژي ورودي - زلزله نزديک گسل بدون





د) انرژی ورودی تجمعی (نسبی و مطلق) - زلزله نزدیک گسل بدون یالس متمایز در شتاب

شکل ۵. تاریخچه زمانی شتاب، سرعت و سرعت معادل انرژی، VEQ، به همراه طیف سرعت معادل انرژی برای دو زلزله نزدیک گسل با و R = ۲ (بدون پالس مشهود در رکورد شتاب، R





Absolute to Relative Input Energy Ratio-Near Fault

شکل ۶. تغییرات نسبت انرژی مطلق به نسبی در برابر دوره تناوب برای  $\mathbf{R} = \mathbf{T}, \mathbf{F}, \mathbf{S}$  در زلزله نزدیک گسل

Fig. 6. Changes in the ratio of absolute energy to relative versus periodicity for R = 2, 4, 6 in near-fault earthquakes

#### ۶–۲– رابطه بین انرژی لرزهای ورودی و بازتاب سازه SDOF

بنیادی ترین هدف تعریف شده در طراحی بر اساس عملکرد، این است که طرح لرزهای تضمین نماید المانهای سازهای شکل پذیری و ظرفیت استهلاک انرژی کافی را به نحوی داشته باشند که سطوح خسارت وارد بر سازه برحسب زاویه دریفت طبقه و تغییر شکل اعضا به مقادیر حدی متناظر با سطوح عملكردي مورد نظر طراح محدود شوند. بديهي است ارزيابي و تحقق این اصل اساسی در فاز غیرارتجاعی معنی پیدا می کند. موضوع کلیدی در این بحث، شناسایی عملکرد لرزهای سازه متناظر با ظرفیت نهایی تسلیم اعضا و مقايسه آنها با بيشينه ياسخ تغيير مكاني است. بررسي مطالعات مختلف نشان میدهد برای تأمین این مفهوم کلیدی، استفاده از فرمول بندی بر پایه توازن انرژی یک روش کارآمد و مؤثر در ارزیابی لرزهای است. به کمک این فرمول نویسی می توان ارزیابی منطقی تری از مکانیسم انرژی جذب شده و تلف شده به دست آورده و نحوه ارتباط آن با اندازه انرژی های ورودی بر سازه مشخص گردد. به همین دلیل به نظر میرسد معرفی پارامترهای مناسب که بر اساس توازن انرژی پایهریزی شدهاند میتوانند به نتایج قابل اتکایی از درجه تخمین نیازهای بیشینه بیانجامد. به علاوه می توان درجه خرابیهای القا شده توسط زلزله را نیز کمینه نمود. ارتقا و توسعه این دو مفهوم اساسی به تدریج به عنوان یک پیش نیاز قطعی در مهندسی طراحی بر اساس عملکرد

محسوب می شود. در به رسمیت شناختن این موضوع، اندیس های مختلفی بر پایه توازن انرژی توسعه داده شدهاند [۱۰–۷]. کلیه اندیسهای پیشنهادی از فرمول نویسی مطلق یا نسبی بهره می گیرند و توجهی به مشخصات زلزله اعم از طبیعت چرخهای زلزلههای دور از گسل یا طبیعت پالس گونه زلزلەھاي نزديک گسل ندارند.

رکوردهای دور از گسل دارای طبیعت چرخهای میباشند؛ بنابراین سطح خسارتهای سازهای به تنهایی به حداکثر تغییر شکل وابسته نیست زیرا مدت زمان تداوم خستگی با سیکل کم نیز تأثیر قابل توجهی بر خسارتهای سازهای دارد [۲۹–۲۷]. این موضوع نشان میدهد که میبایست انرژی تجمعی ورودی را به یک پارامتر یا اندیس متداول که بتواند به شکل مؤثری پتانسیل خسارت را تعریف نماید، وابسته ساخت. این در حالی است که برای زلزلههای نزدیک گسل، بخش عمدهای از خسارتهای سازهای تنها در چند سیکل پلاستیک محدود شکل می گیرد که به دلیل نیاز انرژی آنی وابسته به اثرات پالس است. در این حالت مفهوم خستگی با سیکل کم عموماً بی معنی بوده و خسارت تجمعی مستقیما با حداکثر تغییر شکل سازه مرتبط می گردد. از طرفی به کارگیری انرژی تجمعی ورودی به عنوان اندیس پاسخ ممکن است به نتایج غیردقیق برای زلزلههای نزدیک گسل دارای پالس مشهود در رکورد شتاب بیانجامد زیرا حداکثر نیاز انرژی در چنین رکوردی دارای یک

پیک قابل توجه در فازهای اولیه پاسخ تاریخچه زمانی انرژی است که باعث می شود اثر چنین پدیده ای بحرانی تر از انرژی ورودی تجمع یافته در انتهای ر کورد زلزله باشد. این جهش قابل توجه در انرژی ممکن است در تاریخچه زمانی انرژی نسبی یا مطلق دیده شوند. این موضوع به نسبت پریود سازه به پريود غالب پالس زلزله وابسته است؛ بنابراين اختلاف بين تاريخچه زماني انرژی زلزله و به تبع آن طیف انرژی در دو حالت نسبی و مطلق افزایش مى يابد. در حقيقت اين موضوع علاوه بر اينكه براى ارزيابي قابليت اطمينان اندیسهای مختلف پاسخ که بر اساس فرمول بندی انرژی نسبی و مطلق پیشنهاد شدهاند حائز اهمیت است، در مدیریت تعاریف مختلف انرژی ورودی زلزله و وابستگی آنها به نیازهای تغییر شکل بیشینه وابستگی دارد. به همین دلیل است که در این بخش از مقاله ارتباط نیازهای سازه با مشخصات زلزله ورودی بررسی شده است. بدین منظور از تعریف حداکثر انرژی چرخهای مؤثر، ECE <sup>(</sup>، که توسط کالکان (۲۰۰۶) پیشنهاد گردید [۲۶]، استفاده شده است. این پارامتر معرف حداکثر مقادیر انرژی تلف شده در خلال حلقههای هیسترزیس و میرایی است (در بازه زمانی مورد نیاز برای آن که سرعت سیستم معکوس شود). برای تعیین رابطه بین ECE و حداکثر تغییر مكان سازه، از تحليل تاريخچه زماني غيرخطي سيستم SDOF با دوره تناوب یک ثانیه و متناظر با R=۲ استفاده شده است. در شکل ۷ تاریخچه انرژی معادل سرعت تجمعی، سرعت سازه، تغییر مکان و منحنی چرخهای (هیسترزیس) حاصل از تحلیل تاریخچه زمانی غیرخطی سازه SDOF با مشخصات T=1.0 Sec و ۲.۰۰ R=۲۰۰ در برابر دو زلزله دور و نزدیک گسل ارائه شده است. شتابنگاشت زلزله نورثریج (ایستگاه پیکو کانیون<sup>۲</sup>) از نوع نزدیک گسل و شتابنگاشتت زلزله امپریال والی<sup>۳</sup> (ایستگاه OAK) از نوع دور از گسل است. از آن جایی که در این بخش رکوردهای مورد استفاده مقیاس نشدهاند، با تغییر در مقاومت تسلیم، ضریب R مورد نظر تأمین گردید. در این شکل از فرمول بندی انرژی ورودی نسبی مطابق رابطهی (۸) استفاده شده است:

$$E_{KR} + E_{\varepsilon} + E_{s} + E_{H} = E_{RI} \tag{A}$$

جایی که،  $E_{\rm RI}$ ، انرژی ورودی نسبی،  $E_{\rm KR}$ ، انرژی جنبشی نسبی است.  $E_{\rm RI}$ ، نماینده کاری است که به وسیله نیروی اینرسی  $(m\ddot{u}_r)$  بر سازه اثر  $E_{\rm I}$ 

می کند که معادل کار انجام شده توسط کل نیروی برش پایه در اثر حرکت زمین است. از سوی دیگر،  $E_{\rm RI}$ ، نماینده کار انجام شده توسط سازه با تکیهگاه ثابت در اثر نیروی جانبی معادل است. به علاوه <sub>خ</sub> B، انرژی میرایی و  $E_{\rm s}$ ، انرژی کرنشی ارتجاعی است. میتوان رابطهی (۸) را به شکل رابطهی (۹) نوشت:

$$m\frac{\dot{u}}{2} + \int (c\dot{u}) du + \int f(u) du =$$

$$-\int m(\ddot{u}_g) du = -\int m\ddot{u}_g \dot{u} dt$$
(9)

استفاده از شکل ۷ دارای این مزیت است که به کمک آن میتوان ارزیابی دقیق تری از نیازهای لرزهای و رابطه آنها با انواع مؤلفههای انرژی ورودی به دست آورد. با توجه به این که خسارت وارد بر مؤلفههای سازه مستقیماً به انرژی تلف شده وابسته است، شکل ۷ نشان میدهد که انرژی جنبشی در هنگام برعکس شدن سرعت سازه حذف می گردد بنابراین مجموع انرژی میرایی و چرخهای با انرژی ورودی نسبی برابر میشود. این حالت را میتوان بر اساس نقاط گوشه علامت زده شده در چرخه هیسترزیس نیرو– تغییر شکل نیز مشاهده نمود. توازن انرژی بین دونقطه از بیشینه پاسخ را میتوان به صورت رابطهی (۱۰) نوشت:

$$\Delta E_H + \Delta E_D = \Delta E_{RI} \tag{(1.)}$$

جایی که  $\Delta_{\rm EH}$ ، انرژی رشد یافته در اثر انرژی کرنشی تجدیدپذیر ( $\Delta_{\rm Es}$ ) و انرژی کرنشی تجدید ناپذیر ( $\Delta_{\rm EP}$ ) و  $\Delta_{\rm ED}$  کر انرژی رشد یافته در اثر و انرژی میرایی ویسکوز است. بیشینه سمت راست رابطهی (۱۰)،  $\Delta_{\rm ERI,max}$  را می توان با عنوان انرژی چرخهای مؤثر،  $ECE^*$ ، در نظر گرفت. طبق تعریف، می توان با عنوان انرژی چرخهای مؤثر،  $ECE^*$ ، در نظر گرفت. طبق تعریف، ECE عبارت است از کار انجام شده در خلال یک بازه زمان محدود که در ابتدا و انتها آن سرعت سازه برعکس می گردد. همان گونه که در شکل مازه به مقدار بیشینه خود می رسد. شایان ذکر است که ECE علاوه بر آن که به مقدار بیشینه خود می رسد. شایان ذکر است که ECE علاوه بر آن که به متدار بیشینه خود می رسد. شایان ذکر است که ECE علاوه بر آن که به مقدار بیشینه خود می رسد. شایان ذکر است که ECE یا دوره تناوب، مقدار نوره برایی می تازه است، به ویژگیهای دینامیکی سازه (دوره تناوب، دانون هیسترزیس، میرایی، شکل پذیری) وابسته است. با اینکه روابط ۶ و ۱۰

Effective Cyclic Energy (ECE)

<sup>2</sup> Pico Canyon

<sup>3</sup> Imperial Wally

<sup>4</sup> Effective Cyclic Energy



Absolute and Relative Energy Eqv. Vel. - Forward Directivity

شکل ۷. رابطه بین انرژی چرخهای مؤثر، ECE و پاسخهای تغییر مکان، سرعت و منحنی چرخهای سازه SDOF برای۲ = R و R = 1.0Sec در دو حالت نزدیک و دور از گسل (برای زلزله دور ECE محاسبه نشده است).

Fig. 7. Relationship between effective cycle energy, ECE and displacement responses, velocity and cycle curve of SDOF structure for R = 2 and T = 1.0Sec in both near and far fault modes

بر اساس انرژی ورودی نسبی محاسبه شدهاند، ECE چندان به انتخاب تعریف انرژی اعم از مطلق یا نسبی وابسته نیست. به علاوه مراجعه به شکل ۷ نشان میدهد که برای زلزلههای دور از گسل، تعریف ECE چندان میسر نیست، زیرا در این نوع زلزله تغییر شکلهای غیرارتجاعی با تعداد سیکل بیشتری تلف شده بنابراین سازه با تعداد دفعات بیشتری تراز تسلیم را تجربه میکند. در چنین حالتی استفاده از مجموع انرژی تلف شده میتواند به عنوان یک شاخص مناسب برای درک رفتار غیرخطی سازه استفاده گردد.

#### ۴- ۳- انرژی ورودی لرزهای به سیستم MDOF ۱

فرم عمومی انرژی ورودی مطلق برای سازه SDOF در رابطهی (۴) توسط یانگ و برترو به سیستم n طبقه چند درجه آزادی به شکل زیر تعمیم و توسعه داده شده است [۶]:

$$\frac{1}{2} \{ \dot{u}_{t} \}^{T} [m] \{ \dot{u}_{t} \} + \int \left\{ \{ \dot{u}_{t} \}^{T} [c] \right\} d\{ u \} + \int \{ f(u) \}^{T} d\{ u \} = \int \left( \sum_{j=1}^{N} m_{j} \ddot{u}_{i(j)} \right) du_{g} =$$
(11)
$$\int \left( \sum_{j=1}^{N} m_{j} \ddot{u}_{i(j)} \right) \dot{u}_{g} dt$$

در رابطه فوق، [m]، ماتریس جرم قطری، [c]، ماتریس میرایی و [۱] بردار تغییر مکان نسبی طبقه است. به علاوه  $m_i$ ، جرم متمرکز طبقه j و بردار تغییر مکان نسبی طبقه است. به علاوه  $m_i$ ، جرم متمرکز طبقه j و است. سمت چپ رابطه (۱۱) متناظر با کل کار انجام شده توسط نیروی اینرسی  $(n_j u_i(j))$  در هر طبقه در اثر تغییر مکان زمین،  $u_g$ ، در تراز فونداسیون است. به همین روش میتوان انرژی نسبی سیستم MDOF را به شکل زیر برآورد نمود:

$$\frac{1}{2} \{ \dot{u} \}^{T} [m] \{ \dot{u} \} + \int \{ \{ \dot{u} \} [c] \} d\{ u \} + \int \{ f(u) \} d\{ u \} = \int \left( \sum_{j=1}^{N} m_{j} \ddot{u}_{g} \right) d\{ u \} = \qquad (17)$$

$$\int \left( \sum_{j=1}^{N} m_{j} \ddot{u}_{g} \dot{u}_{(j)} \right) dt$$

تفاوت بین فرمول نویسی انرژی به صورت نسبی و مطلق (روابط ۱۱ و

۱۲) را می توان بر اساس تفاوت در فرمول نویسی انرژی جنبشی نوشت به نحوی که بر اساس پیشنهاد کالکان (۲۰۰۶) [۲۶]، داریم:

$$E_{AI} - E_{RI} = \frac{1}{2}m\dot{u}_{g}^{2} + \sum_{j=1}^{N}m\dot{u}_{g}\dot{u}_{(j)}$$
(17)

### ۴- ۴- انرژی ورودی و پتانسیل تخریب زلزلههای نزدیک گسل در سیستم MDOF

در این بخش رابطه بین پتانسیل تخریب زلزلههای نزدیک گسل و محتوای انرژی ورودی با بررسی پاسخ قاب FRN15B3 ارزیابی می گردد. مدل مورد نظر در برابر دو رکورد نزدیک گسل با اثرات جهت پذیری تحلیل شده است. در انتخاب این دو رکورد دقت شده است که یکی از آنها دارای پالس مشهود در تاریخچه شتاب بوده و دیگری فاقد پالس در شتابنگاشت باشد؛ اما هر دو رکورد دارای پالس مشهود در تاریخچه سرعت خود میباشند. تلاش می شود تا رابطه بین انرژی ورودی و نیازهای لرزهای به صورت کمینه بیان شوند. دو رکورد انتخابی مربوط به زلزلههای نورثریج (ایستگاه نیوهال) و لندرز<sup>۲</sup> (ایستگاه فایر استیشن<sup>۳</sup>) میباشند که به ترتیب با شناسه SN3 و SN8 ارائه شدهاند. در شکلهای ۸ و ۹ به ترتیب تاریخچه انرژی ورودی تجمعی نسبی و مطلق به همراه انرژی جنبشی برای ۴ تراز مختلف رفتار غیرخطی (R=1.0, 2.0, 4.0, 6.0) ترسیم شدهاند که اولی مربوط به رکورد SN3 و دومی مربوط به SN8 است. لازم به یادآوری است که برای SN3، پالس مشهود در شتابنگاشت وجود دارد در حالی که در رکورد SN8، این یالس تنها در رکورد سرعت وجود دارد. دلیل انتخاب مدل FRN15B3 این است که این مدل در رده سازههای میان مرتبه متداول در ایران از نظر ارتفاع قرار داشته بنابراین اثر مودهای بالاتر و درجات آزادی به خوبی در آن نمود پیدا میکند. به علاوه در شکل ۱۰ حداکثر دریفت بین طبقهای برای مقادیر مختلف R نمایش داده شدهاند. ارزیابی شکل ۱۰ نشان میدهد برای R=۲، چنانچه در تاریخچه شتاب زلزله پالس مشهود وجود داشته باشد (مشابه ركورد SN3)، بیشینه نیاز دریفت طبقه عمدتا در طبقات فوقانی شکل می گیرد. نکته دیگر اینکه برای رکورد SN3، افزایش R باعث گردید از تأثیر مودهای بالاتر کم شده و عمده پاسخ در مود اول سازه باشد. این موضوع با تجمع بیشینه IDR <sup>\*</sup> در طبقات تحتانی سازه

<sup>1 .</sup> Multi Degree of Freedom

<sup>2 .</sup> Landers

<sup>3 .</sup> Yermo Fire Station

<sup>4 .</sup> Inter-story Drift Ratio



شکل ۸. تاریخچه انرژی ورودی نسبی، مطلق و انرژی جنبشی در اثر زلزله نورثریج-نیوهال (SN3) برای R = 1, 2, 4, 6 و SR15B3 شکل ۸. تاریخچه انرژی ورودی نسبی، مطلق و انرژی جنبشی در اثر زلزله نورثریج-نیوهال (Sec 2.262=T)

Fig. 8. History of Relative, Absolute, and Kinetic Energy of Northridge-Newhall Earthquake (SN3) for R = 1, 2, 4, 6, and FRN15B3 (T = 2.262 Sec).)

مطلق رکورد SN8 و SN3 نشان میدهد که تراز انرژی ورودی در رکورد SN8 به مراتب بزرگتر از SN3 است. با این حال برای R های کوچک، IDR<sub>max</sub> هر دو شتابنگاشت با هم برابر است. در توجیه این موضوع میتوان گفت که در رکورد SN3 حجم قابلتوجهی از انرژی ورودی زلزله در مدت زمان کوتاهی (تقریباً ۲ ثانیه) به سازه وارد میشود. لذا سازه فرصت کافی برای عکسالعمل به این تراز انرژی تجمع یافته را نخواهد داشت؛ بنابراین اینکه انرژی ورودی زلزله بیشتر باشد، نیازهای تحمیلی به سازه بیشتر است نتیجه گیری درستی نیست بلکه اندازه تقاضای تغییر شکل به زمان مؤثر انرژی ورودی تجمعی نیز وابسته است. به علاوه، بزرگترین مقدار مقدار <sub>max</sub> است. مرودی وابسته است. مرچه مرودی وابسته است. هر چه قدر انرژی تجمعی ورودی بیشتر باشد، نیازهای بزرگتری در ارتفاع سازه قابل توجیه است. البته اینکه پریود پالس تا چه اندازه به پریود مودهای دوم به بعد نزدیک باشد، میتواند فاکتور کلیدی در تأثیرپذیری توزیع دریفت در ارتفاع از مودهای بالا قلمداد گردد. این در حالی است که برای ۲=R نتایج رکورد SN8 (جایی که انرژی تجمعی ورودی به تدریج افزایش مییابد) نشان میدهد علاوه بر فعال شده اثر مودهای بالاتر در طبقات فوقانی، نیازهای دریفت در بخشهای پایین سازه نیز قابل توجه میباشند. با افزایش تیازهای دریفت در بخشهای پایین سازه نیز قابل توجه میباشند. با افزایش گرفته و به نوعی اثر مود اول بر پاسخ نهایی سازه غلبه پیدا میکند. نتایج به دست آمده در این قسمت با مطالعه انجام شده توسط یانگ و برترو است. بررسی شکلهای ۸ و ۹ نشان میدهد مقایسه انرژی ورودی نسبی و



شکل ۹. تاریخچه انرژی ورودی نسبی، مطلق و انرژی جنبشی در اثر زلزله لندرز-یرمو (SN8) برای R = 1, 2, 4, 6 و RN15B3 شکل ۹. تاریخچه انرژی ورودی نسبی، مطلق و انرژی جنبشی در اثر زلزله لندرز-یرمو (SN8) برای R = 2.262 Sec)

Fig. 9. History of Relative, Absolute Input Energy and Kinetic Energy by Landers-Yermo Earthquake (SN8) for R = 1, 2, 4, 6 and FRN15B3 (T = 2.262 Sec.)

شکل م*ی*گیرد.

#### ۵- نتیجهگیری

چند سالی است که محققین مختلف تلاش داشتهاند تا مفاهیم طراحی بر مبنای عملکرد را به کمک مبانی انرژی بسط و توسعه دهند. مهم ترین دیدگاهی که مدنظر ایشان بوده است محاسبه نقطه توقف تحلیل (تغییر مکان هدف) به کمک انواع انرژی موجود در سازه در اثر زلزله است. شاید آنچه مطالعات مرتبط با این موضوع را از هم متمایز مینماید، نوع انرژی است که در نظر گرفته شده است. یکی از رایج ترین روش های محاسبه تغییر مکان هدف بر مبنای انرژی، استفاده از انرژی ورودی سازه است که به دو فرم نسبی و مطلق تعریف می شود. البته استفاده از انرژی چرخهای تلف شده

توسط سیستم SDOF معادل نیز میتواند مدنظر قرار گیرد. نکته قابل ذکر اینکه وجود پالس مشهود در زلزله نزدیک باعث میشود نیاز انرژی ورودی و به تبع آن توزیع تقاضای انرژی تلف شده در اثر رفتار چرخهای و میرایی به همراه انرژی جنبشی و کرنشی ارتجاعی با زلزله دور از گسل متفاوت باشد. در این مقاله تلاش گردید تا اثر زلزلههای نزدیک گسل پالس گونه بر نیازهای ارتجاعی قابهای خمشی فولادی مورد مطالعه و تحقیق قرار گیرد. در این راستا ابتدا رابطه بین انرژی چرخهای مؤثر، ECE و پاسخهای تغییر مکان، سرعت و منحنی چرخهای سازه SDOF در دو حالت زلزلهٔ نزدیک و دور از گسل مورد بررسی قرار گرفت. سپس ضمن بررسی تاریخچه انرژی ورودی تجمعی نسبی و مطلق به همراه انرژی جنبشی در یک بخش و حداکثر R=1.0, 2.0,)



شکل ۱۰. توزیع بیشینه زاویه دریفت غیر ارتجاعی بین طبقه ای در ارتفاع در اثر زلزله های SN3 و SN3 برای (۲۰ توزیع بیشینه زاویه دریفت عبر ارتجاعی بین طبقه ای در ارتفاع در اثر زلزله های SN3 و SN3 و SN3 برای R = 1, 2, 4, 6

Fig. 10. Maximum distribution of inelastic drift angle between floors at height due to SN3 and SN8 earthquakes For R = 1, 2, 4, 6 and FRN15B3 (T = 2.262 Sec)

4.0, 6.0) در بخش دیگر، اثر تعداد مودهای بالاتر مورد ارزیابی گردید. در ادامه نتایج به دست آمده تشریح می شوند.

۱- از آنجا که در رکوردهای دور از گسل محتوای فرکانسی بالایی در نگاشت سرعت وجود دارد، لذا در تاریخچه زمانی سرعت افزایش شدید چندگانه دیده میشود. این افزایشهای چندگانه باعث میشوند انرژی ورودی به صورت فزاینده افزایش یافته و توسط چرخههای تغییر شکل غیرخطی چندگانه به خسارت تجمعی مرتبط شوند (پدیده خستگی با سیکل کم)؛ بنابراین زمان تداوم مؤثر زلزلهٔ ک عامل مهم در محاسبه حداکثر انرژی ورودی محاسبه میشود.

۲- نتایج نشان میدهد که رکوردهای با اثرات جهت پذیری که پالس شتاب مشهودی ندارند دارای طیف تاریخچه انرژی مشابهی (مطلق و نسبی) میباشند. این در حالی است که وجود پالس مشهود در رکورد شتاب باعث میشود که بین مقادیر انرژی نسبی و مطلق در پریودهای کوتاه و بلند اختلاف به وجود آید. در پریودهای میانی تفاوت بین دو نوع انرژی قابل چشمپوشی است اما در پریودهای بلند انرژی نسبی عموماً بزرگتر از انرژی مطلق است.

۳– مقایسه تاریخچه زمانی انرژی سازه متاثر از دو رکورد با و بدون پالس مشهود در شتاب جنبه پراهمیت دیگری از پالسهای شتاب را نمایان میسازد. اگر رکورد شتاب غیرپالسی است، انرژی ورودی به صورت تدریجی با گذشت زمان افزایش یافته و در انتهای شتاب با مقدار حداکثر خود میرسد. در حالی که برای رکورد با پالس مشهود در شتابنگاشت، انرژی ورودی در زمان بسیار کوتاهی و با حداقل تجمع انرژی به مقدار بیشینه خود میرسد. به عبارتی تفاوت بین انرژی ورودی مطلق و نسبی در یک بازه زمانی اندک به شدت افزایش مییابد.

۴- رکوردهای دور از گسل دارای طبیعت چرخهای میباشند؛ بنابراین سطح خسارتهای سازهای به تنهایی به حداکثر تغییر شکل وابسته نیست زیرا مدت زمان تداوم خستگی با سیکل کم نیز تأثیر قابل توجهی بر خسارتهای سازهای دارد. این در حالی است که برای زلزلههای نزدیک گسل، بخش عمدهای از خسارتهای سازهای تنها در چند سیکل پلاستیک محدود شکل می گیرد که به دلیل نیاز انرژی آنی وابسته به اثرات پالس است. در این حالت مفهوم خستگی با سیکل کم عموماً بی معنی بوده و خسارت تجمعی به شکل مستقیم با حداکثر تغییر شکل وابسته می گردد.

۵- به کارگیری انرژی تجمعی ورودی به عنوان اندیس پاسخ ممکن است به نتایج غیردقیق برای زلزلههای نزدیک گسل دارای پالس مشهود در

رکورد شتاب بیانجامد زیرا حداکثر نیاز انرژی در چنین رکوردی دارای یک پیک قابل توجه انرژی در فازهای اولیه پاسخ تاریخچه زمانی انرژی است که باعث میشود اثر چنین پدیدهای بحرانیتر از انرژی ورودی تجمع یافته در انتهای رکورد زلزله باشد. این جهش قابلتوجه در انرژی ممکن است در تاریخچه زمانی انرژی نسبی یا مطلق دیده شوند. این موضوع به نسبت پریود سازه به پریود غالب پالس زلزله وابسته است.

۶- مطالعه پروفیل دریفت بین طبقهای برای دو زلزله نزدیک گسل با پالس مشهود در شتاب (SN3) و بدون پالس مشهود در شتاب (SN8) نشان میدهد که برای درجات غیرخطی کم (R=1.0 و R=2) رکورد SN3 باعث شده تا تمرکز دریفتهای حداکثر، IDR<sub>max</sub>، در طبقات فوقانی باشد. این موضوع مؤید تأثیر آن بر مشارکت مودهای بالاتر است. این در حال است که رکورد SN8، علاوه بر تشدید IDR<sub>max</sub> در طبقات فوقانی، در طبقات تحتانی نیز نیازهای بزرگی بر سازه تحمیل شود. به عبارتی رکورد فاقد پالس مشهود شتاب در طبقات تحتانی، عمدتاً مود اول پاسخ را درگیر میکنند.

۲- در رکورد SN3 حجم قابل توجهی از انرژی ورودی زلزله در مدت زمان کوتاهی (تقریباً ۲ ثانیه) به سازه وارد می شود. لذا سازه فرصت کافی برای عکس العمل به این تراز انرژی تجمع یافته را نخواهد داشت؛ بنابراین اینکه انرژی ورودی زلزله بیشتر باشد، نیازهای تحمیلی به سازه بیشتر است نتیجه گیری درستی نیست بلکه اندازه تقاضای تغییر شکل به زمان مؤثر انرژی ورودی تجمعی نیز وابسته است.

#### منابع

- [1] G.W. Housner, Limit design of structures to resist earthquakes, in: Proc. of 1st WCEE, 1956, pp. 5.1-5.13.
- [2] H. Krawinkler, Performance assessment of steel components, Earthquake spectra, 3(1) (1987) 27-41.
- [3] T. Minami, Y. Osawa, Elastic-plastic response spectra for different hysteretic rules, Earthquake engineering & structural dynamics, 16(4) (1988) 555-568.
- [4] Y.-J. Park, A.-S. Ang, Y.-K. Wen, Seismic damage analysis and damage-limiting design of RC buildings, University of Illinois Engineering Experiment Station, 1984.
- [5] J.M. Tembulkar, J.M. Nau, Inelastic modeling and seismic

seismic demands of SMRFs with MDOF's and higher modes considerations, Dissertation, Semnan University, Semnan, Iran, 2015.

- [17] S.A. Razavi, N. Siahpolo, M. Mahdavi Adeli, The Effects of Period and Nonlinearity on Energy Demands of MDOF and E-SDOF Systems under Pulse-Type Near-Fault Earthquake Records, Scientia Iranica, (2020).
- [18] S.A. Razavi, N. Siahpolo, M. Mahdavi Adeli, A New Empirical Correlation for Estimation of EBF Steel Frame Behavior Factor under Near-Fault Earthquakes Using the Genetic Algorithm, Journal of Engineering, 2020 (2020).
- [19] C. Fang, Q. Zhong, W. Wang, S. Hu, C. Qiu, Peak and residual responses of steel moment-resisting and braced frames under pulse-like near-fault earthquakes, Engineering Structures, 177 (2018) 579-597.
- [20] L. Xin, X. Li, Z. Zhang, L. Zhao, Seismic behavior of long-span concrete-filled steel tubular arch bridge subjected to near-fault fling-step motions, Engineering Structures, 180 (2019) 148-159.
- [21] V.V. Bertero, R. Herrera, S. Mahin, Establishment of design earthquakes—Evaluation of present methods, in: Proc., Int. Symp. on Earthquake Structural Engineering, Univ. of Missouri-Rolla Rolla, Mo., 1976, pp. 551-580.
- [22] C. Csi, Analysis reference manual for SAP2000, ETABS, and SAFE, Computers and Structures, Berkeley, California, USA, (2016).
- [23] A. ANSI, AISC 360-10, Chicago, IL, (2010).
- [24] J.W. Baker, Quantitative classification of near-fault ground motions using wavelet analysis, Bulletin of the Seismological Society of America, 97(5) (2007) 1486-1501.
- [25] A. Gupta, H. Krawinkler, Seismic demands for the performance evaluation of steel moment resisting frame structures, Stanford University, 1998.
- [26] E. Kalkan, Prediction of seismic demands in building structures, University of California, Davis, 2006.
- [27] P. Fajfar, T. Vidic, Consistent inelastic design spectra:

energy dissipation, Journal of Structural Engineering, 113(6) (1987) 1373-1377.

- [6] C.M. Uang, V.V. Bertero, Evaluation of seismic energy in structures, Earthquake Engineering & Structural Dynamics, 19(1) (1990) 77-90.
- [7] Y. Chai, P. Fajfar, A procedure for estimating input energy spectra for seismic design, Journal of Earthquake Engineering, 4(04) (2000) 539-561.
- [8] C.C. Chou, C.M. Uang, Establishing absorbed energy spectra—an attenuation approach, Earthquake Engineering & Structural Dynamics, 29(10) (2000) 1441-1455.
- [9] L.D. Decanini, F. Mollaioli, An energy-based methodology for the assessment of seismic demand, Soil Dynamics and Earthquake Engineering, 21(2) (2001) 113-137.
- [10] R. Riddell, J.E. Garcia, Hysteretic energy spectrum and damage control, Earthquake Engineering & Structural Dynamics, 30(12) (2001) 1791-1816.
- [11] C.C. Chou, C.M. Uang, A procedure for evaluating seismic energy demand of framed structures, Earthquake Engineering & Structural Dynamics, 32(2) (2003) 229-244.
- [12] S. Leelataviwat, S.C. Goel, B. Stojadinović, Energybased seismic design of structures using yield mechanism and target drift, Journal of Structural Engineering, 128(8) (2002) 1046-1054.
- [13] E. Kalkan, S.K. Kunnath, Effects of fling step and forward directivity on seismic response of buildings, Earthquake spectra, 22(2) (2006) 367-390.
- [14] F. McKenna, OpenSees: a framework for earthquake engineering simulation, Computing in Science & Engineering, 13(4) (2011) 58-66.
- [15] R. Vahdani, M. Gerami, M.A. Vaseghi Nia, Structural damping and displacement ductility effects on input energy spectrum of earthquake, Journal of Structural and Construction Engineering, 5(2) (2018) 5-21.
- [16] N. Siahpolo, The effect of near-field earthquake on

structural dynamics, 33(4) (2004) 499-520.

[29] A. Teran-Gilmore, J.O. Jirsa, A damage model for practical seismic design that accounts for low cycle fatigue, Earthquake spectra, 21(3) (2005) 803-832. hysteretic and input energy, Earthquake Engineering & Structural Dynamics, 23(5) (1994) 523-537.

[28] S. Kunnath, Y. Chai, Cumulative damage-based inelastic cyclic demand spectrum, Earthquake engineering &

چگونه به این مقاله ارجاع دهیم N. Siahpolo, S. A. Razavi, H. Beiraghi, Evaluation of the Relative and Absolute Cumulative Input Energy Time History under Near-Fault Earthquake with Visible Pulse in Acceleration Time History, Amirkabir J. Civil Eng., 54(5) (2022) 1653-1674.



DOI: 10.22060/ceej.2021.19528.7194